

UFO-Multisensor 1.0



Digital-Service GmbH
Postfach 418, D-71711 Murr
Deutschland/Niemcy
Telefon: ++49 7177-23316
Fax: ++49 7177-209674
e-mail: digital-service71711murr@t-online.de
www.digital-service.biz

Zapraszam na naszą stronę w internecie. Zobaczycie tam kilka przykładów z badań ufologicznych ostatnich lat
www.digital-service.biz

Dla aktywnych badań UFO opracowaliśmy urządzenie, które posunie pole badań UFO duży krok naprzód. UFO-Multi-sensor jest zbudowany i w obsłudze właściwie bardzo prosty. Także dla technicznie nie wykwalifikowanych ufologów po krótkim czasie treningu nie ma problemów ze zrozumieniem i obsługą UFO-Multisensora.

Podstawowym zastosowaniem jest aktywne monitorowanie UFO-hot spotów - miejsc w których fenomen UFO częściej występuje. Bardzo przydatny jest UFO multisensor również do pracy w terenie, na laptopie jako stacji mobilnej.

UFO-multisensor 1.0 może monitorować 8 czujników i przesyłać pomiary do komputera. UFO-multisensor 1.0 wyposażony jest trzema czujnikami magnetycznymi (sensorami - fluxgate) które ustawione są w trzech kierunkach przestrzeni. (X, Y, Z ustala się w odpowiedniej pozycji.) Dalszym wyposażeniem jest potrójny rejestrator ciężkości (grawitacji) także monitorujący trzy kierunki przestrzeni: X, Y, Z. Dodatkowo można za pomocą kabla podłączyć dwa dowolne, dodatkowe czujniki.

Oprócz podłączenia do komputera Multisensor wyposażony jest w dwa włączniki alarmowe - przekaźniki uruchamiające na przykład magnetowid monitoringowy lub inne urządzenia. Generalnie, urządzenie jest nawet bez użycia komputera i oprogramowania w pełni funkcjonalne, wtedy jedynie z tym ograniczeniem, że wyniki pomiarowe zostaną utracone ponieważ nie ma wtedy żadnego zapisu.

Dane techniczne:

Wymiary:	200mm x 120mm x 60mm szara plastikowa obudowa
Napięcie:	10V do 18V / prąd stały / DC Zewnątrz zasilany poprzez transformator/akumulator lub konwerter USB-5V/12V
Pobór prądu:	50mA w spoczynku, 80mA w stanie alarmu
Porty:	2 x kabel po 8 przewodów (kable Ethernet)
Funkcje sterowania/ustawien:	4 włączniki i 3 regulacje czułości
Wyświetlacz:	4 Wyświetlacze / Diody / LED
Alarm:	Brzęczyk alarmu i 2 styki przekaźnika (na uruchomienie n.p. magnetowidu monitorowego)
Kontakty alarmowe:	mogą przekazywać do Max: 24V i 100mA
Czujnik pola magnetycznego:	3 czujniki magnetyczne - fluxgate - 50μT / V
Czujnik grawitacji:	1 x akcelerometr 3-osiowy - 2,7 G / V
Zewnętrzne czujniki:	możliwe 2 szt. na wejściu analogowym 7 i 8, przy 0-5V
Interfejs do przekazu pomiarów/danych:	RS232, 9600 bodów, 8 bitów, 1 bit stopu, bez parzystości

Elementy obsługowe i wyświetlacz

1 - przełącznik, Ein (on) / Aus (off).

Funkcja: Włącznik zasilania i wyłącznik

2 - przełącznik, brzęczyk stop / funkcja testowa / praca ciągła i regulacja prędkości

Funkcja: wyłącza aktywowany brzęczyk alarmowy
test sprawności i regulacja czułości czujnika
Tryb ciągły/stały podczas aktywnego monitorowania jakiegoś obszaru.

3 - przełącznik, wyłącza wskaźnik (LED i brzęczyk)

Funkcja: urządzenie nie ma wtedy sygnału brzęczyka i nie wyświetlają się diody LED.
Podczas alarmu słychać jedynie słaby odgłos "tak-tak" .
Transfer danych do komputera,
a wyjścia przekątnikowe nie są przez tą funkcję zaklucane.

4 - przełącznik, włącza diodę LED

Funkcja: Wszystkie cztery diody sygnalizacyjne zostają włączone w sposób ciągły,
niezależnie od możliwego sygnału alarmowego. Transfer danych do komputera
i wyjścia przekątnikowe / brzęczyk (buzzer) nie są objęte tą funkcją.

5 - Pokrętło, zewnętrzny

Funkcja: Regulacja czułości dodatkowych czujników zewnętrznych.

6 - Pokrętło, pole magnetyczne

Funkcja: Regulacja czułości czujników magnetycznych.

7 - Pokrętło, grawitacja

Funkcja: Regulacja czułości czujników grawitacyjnych.

8 - Tryb LED włączone

Funkcja: LED (dioda) świeci, gdy urządzenie działa,
migające światło podczas testu funkcjonalnego.

9 - zewnętrzny LED / Speed (prędkość) 001

Funkcja: LED świeci ciągle w czasie trwania przekazu plików wyjścia alarmowego,
Rozbłysk LED (diody) podczas testu funkcji, gdy ustawiony próg alarmowy
zestawu jest przekroczony.
W trybie ciągłym działanie LED zgodnie z przekazem danych (prędkość pakietów).

10 - LED Pole magnetyczne / Speed (prędkość) 002

Funkcja: LED (dioda) świeci ciągle podczas czasu trwania alarmu.
Krotkie rozświetlenie LED podczas funkcji testu, gdy próg alarmowy został
przekroczony.
W trybie ciągłym LED działa zgodnie z przekazem danych (prędkość pakietów).

11 - LED pole grawitacyjne / Speed (prędkość) 003

Funkcja: LED (dioda) świeci ciągle podczas czasu trwania alarmu.
Krotkie rozświetlenie LED podczas funkcji testu, gdy próg alarmowy został
przekroczony.
W trybie ciągłym LED działa zgodnie z przekazem danych (prędkość pakietów).

Opis funkcji:

UFO-multisensor 1,0 przekazuje dane/pomiary do komputera za pośrednictwem interfejsu RS 232 - który za pomocą programu "**Sensoranzeige**" (Sensorekran) je odpowiednio wyświetla i zapisuje na dysku twardym komputera.

Ponadto, styki przekaźnika mogą uruchomić nagrywanie wideo na odpowiednim magnetowidzie jeśli on jest prawidłowo podłączony.

Uwaga: Kontakty te nie są przeznaczone, by uruchamiać zasilanie systemu wideo (220V)!

Te kontakty uruchamiają (bez napięciowo) magnetowid poprzez przeznaczone do tego celu na tylnej stronie magnetowidu znajdujące się kontakty albo zaciski.

Magnetowidy monitoringowe posiadają różnego typu wtyczki lub klamry z taką funkcją.

Powodem takich „delikatnych” styków przekaźnika w **UFO-multisensorze 1.0** jest niskie natężenie pola magnetycznego użytych na platynie REED-przekaźników.

Takie rozwiązanie zapobiega efektywnie oddziaływaniu pola magnetycznego przekaźnika na pomiary UFO-multisensora - który posiada bardzo wrażliwe czujniki magnetyczne.

Zasilanie urządzenia może nastąpić w różny sposób

- 1 - Wtyczkę z zasilacza/ transformatora 12V / 100mA
- 2 - Zewnętrzny akumulator 12V
- 3 - Port USB w komputerze lub laptopie, max pobór mocy. 200mA na 5V.

Urządzenie posiada trzy różne funkcje:

- **Funkcja testowa** by ustawić czułość progów alarmowych.
Jest konieczny zawsze przed uruchomieniem automatycznego monitoringu, ponieważ zakłócenia magnetyczne różnią się w zależności od miejsca w którym on będzie użyty.
- **Tryb alarmu**, który w przypadku przekroczenia progu alarmowego zapisuje dane pomiarowe i włącza urządzenia zewnętrzne takie jak np. magnetowid monitoringowy.
- **Tryb ciągły**, który jest przeznaczony dla monitoringu jakiegoś danego obszaru lub obiektu. Tu następuje tylko ciągły zapis danych.

Pierwszym krokiem do uruchomienia UFO-multisensora w trybie alarmowym:

- 1 - Umieścić urządzenie na przeznaczone mu miejsce - najlepiej daleko od źródeł ewentualnych zakłóceń jak lodówka czy telewizor.
- 2 - Podłączyć komputer z UFO-multisensorem i jego zasilanie.
- 3 - Włączyć zasilanie i przytrzymać przez kilka sekund przełącznik "**Testfunktion**" - funkcję testową by uruchomić tryb testowy potrzebny do prawidłowego ustawienia czujników.
- 4 - Gdy zielona dioda LED zacznie migać, uwolnij ten przełącznik.
Kiedy usłyszysz brzęczyk to urządzenie znajduje się już w trybie ciągłym - w takim wypadku proszę ponownie zacząć od punktu 3.
- 5 - Użyj pokrętki do regulacji czułości - przekreślając ją aż do momentu kiedy zapali się czerwona dioda LED a następnie cofnij delikatnie pokrętkę do momentu kiedy dioda zgasnie.
- 6 - Po minucie urządzenie włączy się automatycznie i rozpocznie działać.
- 7 - Jeśli jedna minuta jest zbyt krótka na ustawienie czułości, proszę ponownie wyłączyć zasilanie i ponownie powtórzyć od punktu 3.

Urządzenie działa prawidłowo kiedy:

Zielona dioda LED świeci się, gdy funkcja „Anzeige aus” - wyświetlacz wyłączony - nie jest włączona. Wtedy wysyłany jest pakiet danych/pomiarowy co minutę z 8-ma wartościami (8 bitów na kanał) jako rutynowy pakiet do komputera. Tak pozostanie tak aż do pojawienia się alarmu.

Jesli dochodzi do alarmu: *(np. UFO/NOL zakluci pole magnetyczne!!!)*

Brzęczyk (alarm) w urządzeniu zostaje włączony. Można go wyłączyć za pomocą przełącznika "Summer aus". Jeśli to nie nastąpi, brzęczyk automatycznie wyłączy się po upływie okresu alarmu.

Zestaw czujników który wywołał alarm (pole magnetyczne/grawitacyjne) jest sygnalizowany przez rozświetloną diodę LED, lub LED-Extern (zewnętrzny), LED pola grawitacyjnego lub LED pola magnetycznego. Dioda LED świeci do końca alarmu, a następnie wyłącza się automatycznie. Dodatkowo styk przekaźnika jest aktywny (włączony) na czas trwania alarmu.

Przekaźnik 2 przełącza się w czasie trwania alarmu co 5 sekund z pozycji włączony na wyłączony. Niektóre magnetowidy (specjalne do kamer monitoringu) oczekiwują krótki impuls by się włączył. Ostateczną decyzją zawsze zależy od użytkownika - jak on chce stosować styki przekaźnika.

Do komputera (PC) wysyłane są w tym czasie - w krótkich odstępach czasu 250 pakietów danych z 8-ma wartościami pomiarowymi, około 20 pakietów na sekundę.

Ten sposób zapewnia, że nawet krótkie zmiany pomiarowe są widoczne. Następnie wykonywane są dalsze 200 pomiarów w 0.5 interwału sekundy. Następnie automatycznie wyłącza się alarm.

Do następnego alarmu rutynowo zostają przekazywane pomiary co minutę.

Tryb ciągły: *(np. w celu zbadania danego miejsca czy występują tam anomalie magnetyczne)*

W przeciwieństwie do trybu alarmowego, tryb ciągły przeznaczony jest do wysyłania danych do komputera cały czas. W tym trybie brzęczyk i przekaźnik jest wyłączony, że próg alarmu nie będzie wyświetlany lub analizowany.

Ciągła praca miernika jest wymagana, np. w miejscach których występują anomalie (pojawianie się UFO/NOLi) które mają być dokładnie zbadane. Tutaj próg alarmowy lub dźwiękowy jest tylko przeszkodą. Więc liczą się jedynie tylko zmierzone wartości potrzebne do analiz.

W zależności od zastosowania, dane wyjściowe mogą być przekazywane w trzech prędkościach. Szybkość dostarczania danych wybiera odpowiednio sam użytkownik w zależności od potrzeb.

Kolejność i ustawienia w trybie ciągłym:

Funkcja ta zostaje osiągnięta, gdy przy włączeniu urządzenia przełącznik "Summer aus" - "wyłączyć brzęczyk" zostaje tak długo przyciśnięty, aż (poza testu funkcjonalnego), wydany będzie ciągły sygnał brzęczyka.

Teraz należy puścić przełącznik.

Dioda LED Extern/Speed001 (prędkość 001) miga w szybkości przekazywania danych.

Jeżeli inna prędkość jest pożądana, proszę użyć przełącznika do włączenia następnej większej prędkości.

Jeżeli Speed003 zostanie osiągnięty, można ponownie włączyć Speed001 (prędkość 001).

Możliwe jest również przełączenie z funkcji testowej od trybu ciągłego, wtedy należy po prostu krótko przycisnąć przełącznik "Summer aus" - wyłącznik brzęczyka.

W pewnych okolicznościach, jasno świejące czy migające diody LED mogą przeszkadzać.

Za pomocą przełącznika "Anzeige Aus" - wyłącznik wyświetlacza, jasność diód LED jest znacznie zredukowana. Kiedy przełącznik wróci do poprzedniej pozycji, diody LED powracają do pełnej intensywności.

Wejscia Ethernet (gniazdka)

UFO-multisensor 1,0 posiada dwa wejścia Ethernet, które są połączeniem do świata zewnętrznego (innych urządzeń). Przyporządkowanie złączy jest wskazane na rysunku poniżej.

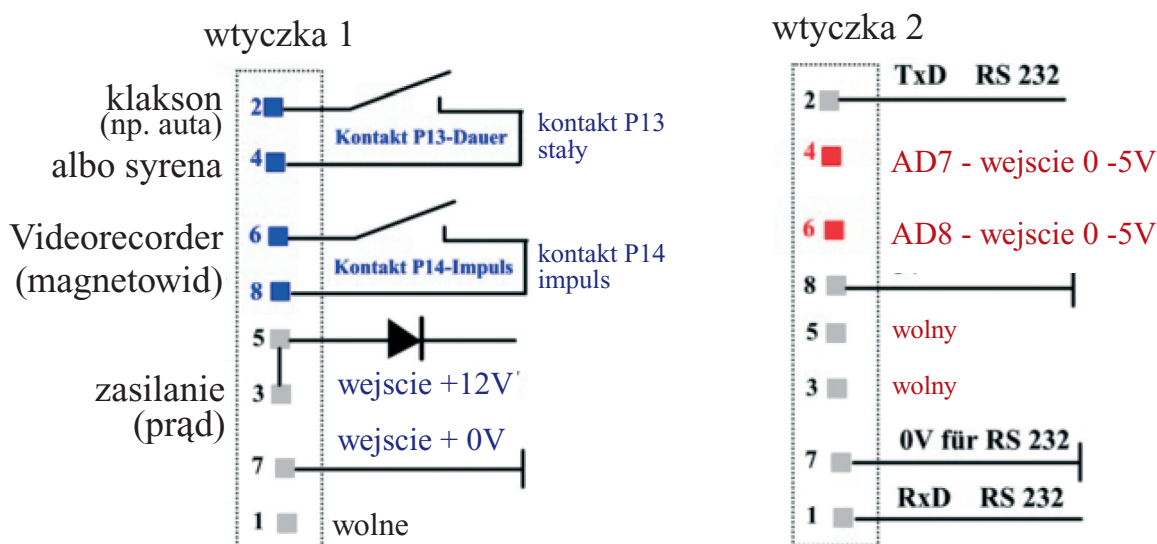
Uwaga!

Należy zawsze pamiętać, że te specyficzne połączenie nie odpowiada standardzie Ethernet, w jaki sposób konwencjonalnie Ethernet służy.

Te gniazdka nie powinny być w żaden sposób wykorzystane do połączenia do przełącznika lub routera czy do sieci komputerowej. Można go przez to zniszczyć lub uszkodzić!

Dlaczego wtyczki Ethernet?

Kable Ethernet o dowolnej długości można nabyć na całym świecie za niewielkie pieniądze i używać w razie potrzeby.



Uwaga! Pamiętaj zawsze, aby:

Wejścia **AD7** oraz **AD8** mogą być używane tylko przez profesjonalistę. Wejścia te przechodzą bezpośrednio do kontrolera i nie mogą być narażone na napięcie większe niż +5 V !

Styki przekaźnikowe mogą maksymalnie przekazywać 100mA przy obciążeniu 24V.

Kontakt przekaźnika P13 jest zawsze zamknięty na czas alarmu.

Kontakt przekaźnika P14 zmienia w czasie trwania alarmu co 5 sekund z otwartego na zamknięty. Jeśli nie ma alarmu wszystkie kontakty są otwarte.

Polaczenia kabla Ethernet - złącze 1

Pin	kolor	znaczenie
5 4	biały z niebieskiego niebieski	+12 V kontakt P13 - ciągły
3 6	biały z zielonego zielony	+12 V kontakt P14 - impuls
7 8	biały z brązowego brązowy	0V kontakt P14 - impuls
1 2	biały z pomarańczowego pomarańczowy	wolne kontakt P13 - ciągły

Polaczenia kabla Ethernet - złącze 2

Pin	kolor	znaczenie
5 4	biały z niebieskiego niebieski	wolne AD7 wejście pomiarowe
3 6	biały z zielonego zielony	wolne AD8 wejście pomiarowe
7 8	biały z brązowego brązowy	0V 0V --- 5
1 2	biały z pomarańczowego pomarańczowy	RxD (RS232) --- 3 TxD (RS232) --- 2

Interfejs szeregowy (RS 232, V24) do komputera

UFO-Multisensor 1,0 przekazuje dane za pośrednictwem standardowego interfejsu V24 do komputera. Jeśli komputer nie ma wejścia V24 interfejsu, prosimy użyć dostępne w sklepach sprzętu komputerowego konwertera RS 232 / USB.

Jeśli korzystasz z naszego programu, "Ufosensor", wszystkie dane są wyświetlane i zapisywane automatycznie. W tym przypadku następująca deklaracja jest zbędna dla Ciebie.

Własne oprogramowanie do UFO-multisensora

Do wyświetlania wyników tego urządzenia można także używać innego oprogramowania lub wykorzystać własne oprogramowanie.

W tym celu należy wziąć pod uwagę następujące informacje dotyczące pakietów danych które UFO-Multisensor 1.0 oferuje.

Dane będą przesyłane do komputera w następujący sposób:

Dane są przesyłane z prędkością 9600 bodów, 8 bitów, 1 bit stopu, bez parzystości.

Kanały od 1 do 8 dają 8-bitową rozdzielczość ADC (analogowo-cyfrowy-konwerter) z wartościami 0-255. Nie tworzy ona żadnych zer. Poszczególne wartości są oddzielone przecinkami.

Po wartościach pomiarowych są przesyłane dane w postaci zwykłego tekstu a następnie flagi informacyjne (informationsflag)

Wszystkie informacje są zapisywane w komputerze w pliku „TXT”.

Ten plik zawiera albo L lub H, odpowiadający komunikatu poniżej jak w przykładach.

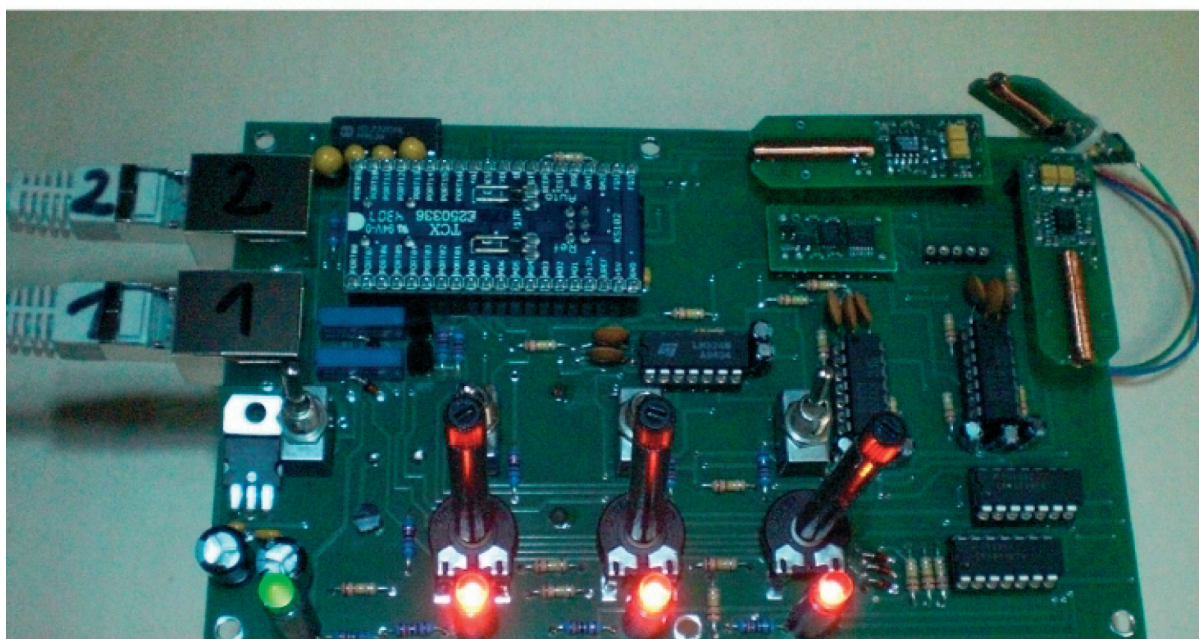
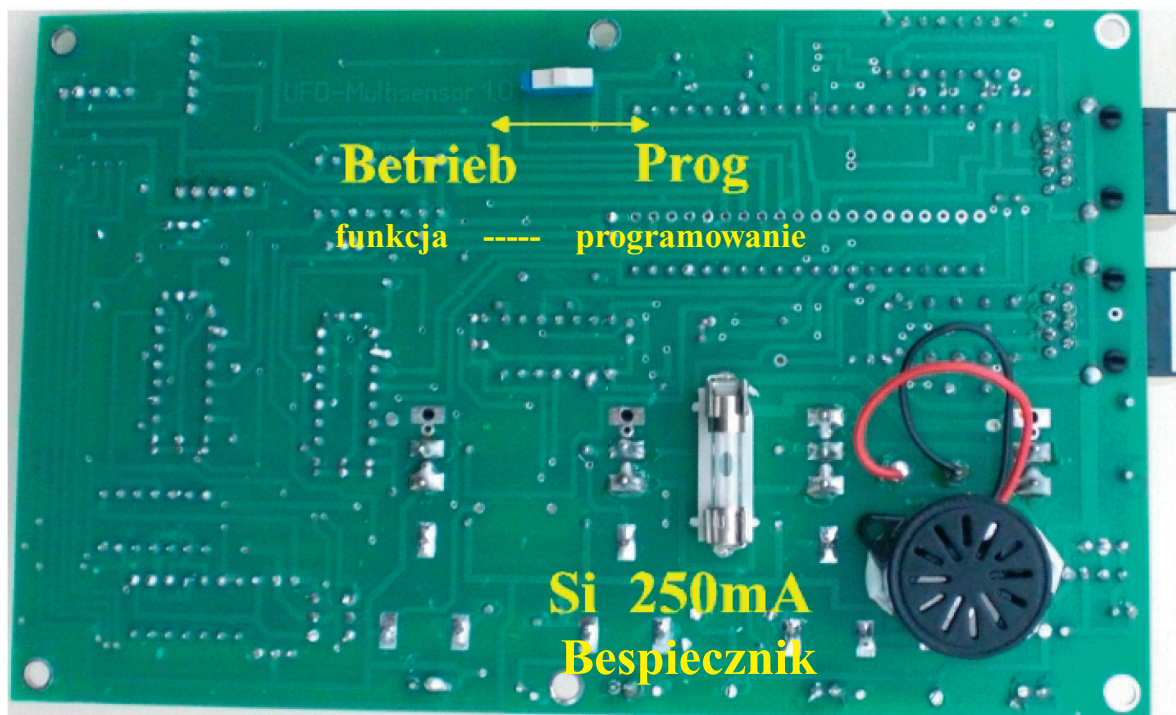
Znaczeniem flagi (flags) jest przekazywanie stanu alarmowego do jakiegokolwiek programu w czasie rzeczywistym. To umożliwia rozpoczęcie i zatrzymanie nagrywania plików wideo na komputerze (PC) za pośrednictwem podłączonego przez USB-Grabbera do kamery wideo.

Przykłady różnych komunikatów:

111.222.333.444.555.666.777.888,	funkcja,	L	każde 0,5 sek do testów funkcji
111.222.333.444.555.666.777.888,	standard,	L	1 raz na minutę, rutynowe raportowanie
111.222.333.444.555.666.777.888,	alarm-EX,	H	250x w 12 sek., wyzwalenie zewnętrzne, czujnik
111.222.333.444.555.666.777.888,	alarm MF,	H	250x w 12 sek., wyzwolone przez pole magnetyczne
111.222.333.444.555.666.777.888,	alarm GM,	H	250x w 12 sek., wyzwolone przez pole grawitacyjne
111.222.333.444.555.666.777.888,	po-alarmowy,	H	200x w 2 minuty po alarmie
111.222.333.444.555.666.777.888,	Enderung,	H	250 w 30 sekund, jeśli > 8% w MF / GM
111,222,333,444,555,666,777,888,	Speed001,	H	- predkosc przekazu plikow 001
111,222,333,444,555,666,777,888,	Speed002,	H	- predkosc przekazu plikow 002
111.222.333.444.555.666.777.888,	Speed003,	H	- predkosc przekazu plikow 003

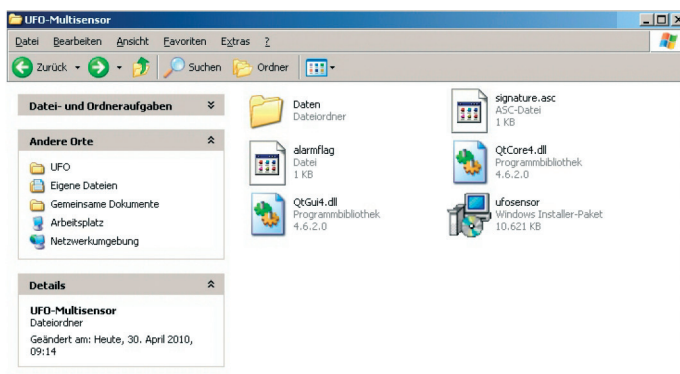
Technika / elektronika UFO-multiczujnika

Przełącznikiem (przesuwanym) wybieramy między trybem programowania lub pracy (funkcji) kontrolera.

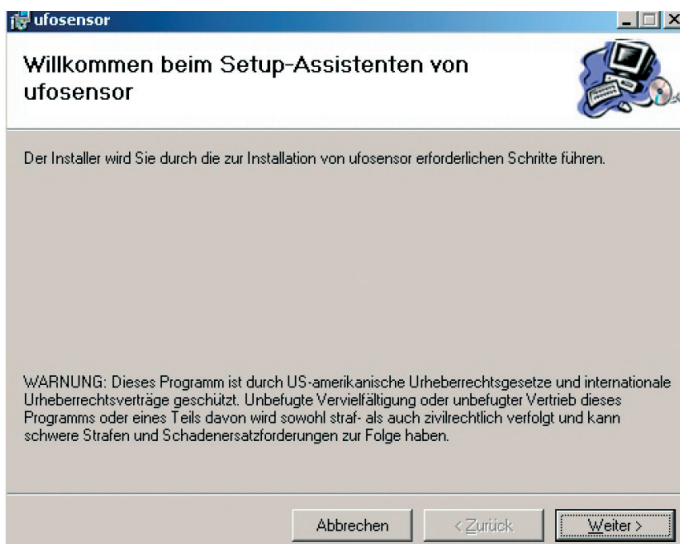


UFO-Multisensor składa się z dwóch części sprzętu zgodnie z opisem i oprogramowania. Oprogramowanie "Ufosensor" został napisany tylko dla sprzętu, który opracowaliśmy. Program działa pod **Windows XP i Windows 7**. Na płycie CD w pliku "lismich.txt" są najnowsze informacje oraz pliki programu do instalacji.

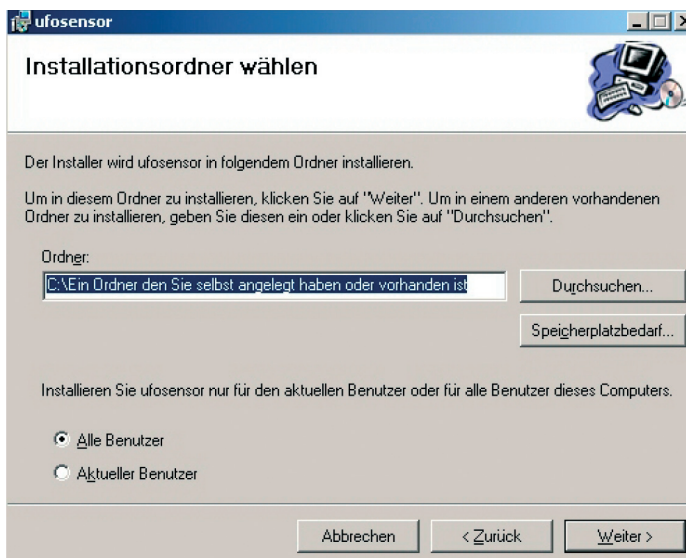
Instalacja: Można skopiować zawartość dysku CD na komputer do dowolnego folderu. W naszym przykładzie, nazwałem folder „Ufomultisensor“.



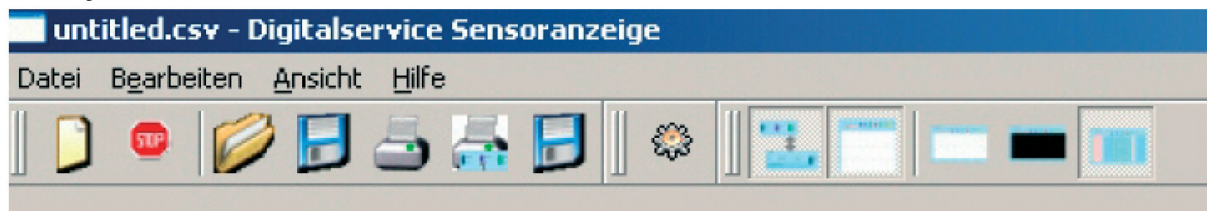
Teraz kliknij dwukrotnie na instalator.



Przed ostatecznym zainstalowaniem, zostaniesz poproszony w którym folderze program będzie realizowany. Może to być folder "Moje dokumenty" albo inny dowolny folder.

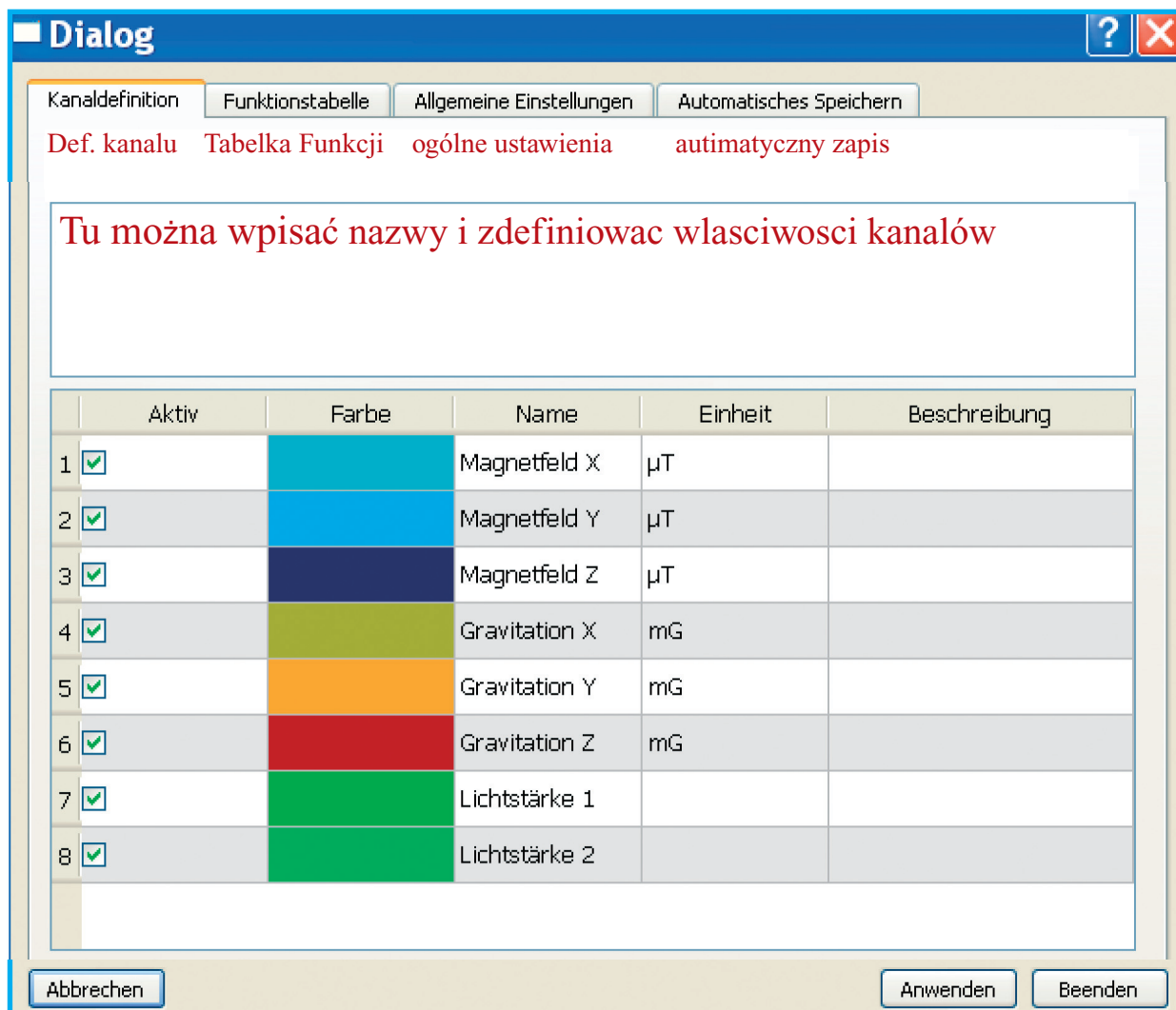


Funkcje/znaczenie ikon



	Neue Daten einlesen	- Rozpoczyna zapis pomiarów
	Einlesen beenden	- Zakończy zapis pomiarów
	Importieren	- Importuje plik w formacie Excel
	Exportieren	- Zapisuje/eksportuje aktualny plik jako Excel
	Drucken	- Drukuj
	Screenshot	- Kopiuj screen aktualnej grafiki
	Screenshot speichern	- Zapisuje screen aktualnej grafiki jako PNG
	Einstellungen	- Ustawienia
	Detail Information	- Powiększa grafikę dla lepszej oceny
	Legende	- Wyświetla napisy
	Weiss	- Tło grafiki - białe
	Schwarz	- Tło grafiki - czarne
	Nach Funktion	- Tło grafiki - na podstawie funkcji

Przed uruchomieniem programu należy upewnić się o ustawieniach i zmienić je w razie potrzeby. Jest to szczególnie potrzebne w przypadku podłączenia własnych czujników do kanałów 7 i 8. Poprzez menu "**Einstellungen**" - ustawienia, ma się dostęp do konfiguracji oprogramowania. Standardowo mamy ustawione już kolory i jednostki oraz specyfikacje konwersji dla kanałów od 1 do 6, zgodnie z wbudowanymi w urządzeniu czujnikami.



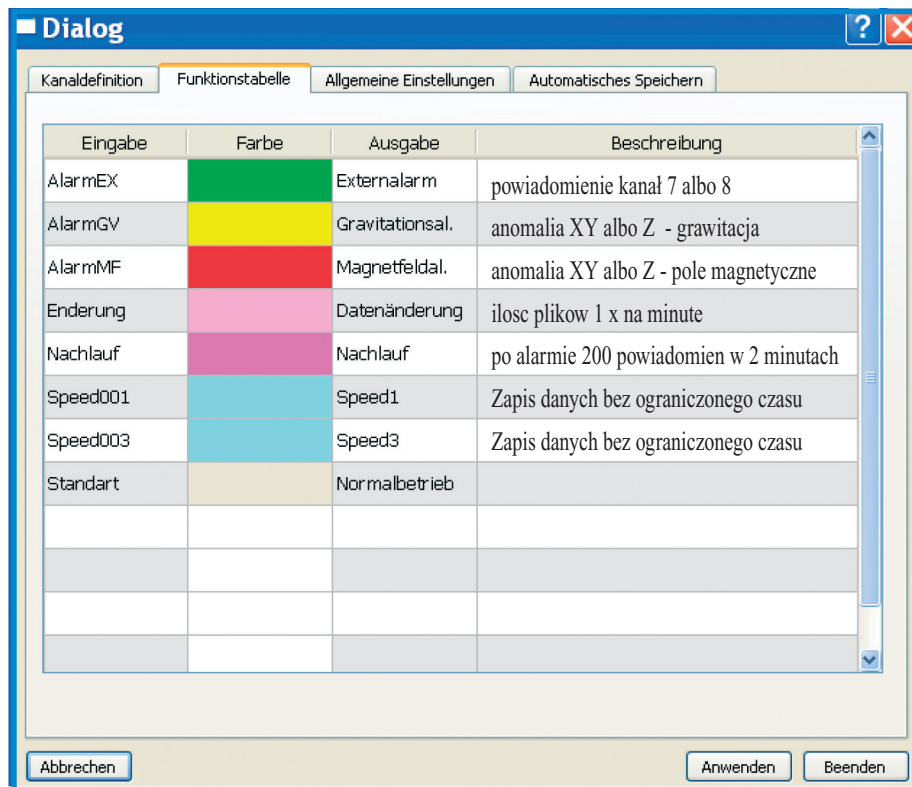
Po podwójnym kliknięciu na kolor kanału (**Farbe**), pojawia się tablica kolorów w której możecie określić jaki chcecie.

Podwójne kliknięcie na wpis nazwy (**Name**) można wpisać nową nazwę.

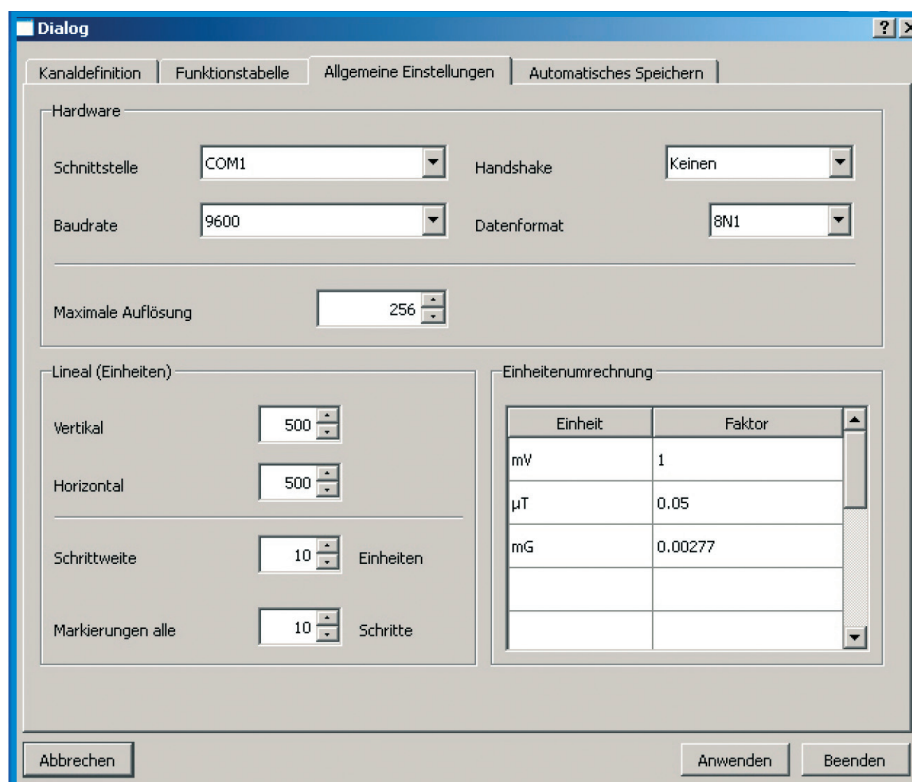
Podwójne kliknięcie na wpis w jednostce kolumny (**Einheit**), możecie wybierać spośród już zdefiniowanych jednostek.

Podwójne kliknięcie na wpis (**Beschreibung**) w kolumnie opis umożliwia zmianę opisu.

Tutaj masz możliwość zmiany koloru tła dla każdego typu powiadomienia z podwójnym kliknięciem na kolumnie kolorów. Kolumny danych wejściowych należy zostawić takie jak są. Kolumny wyjściowe, należy pozostawić takie jak są.
W kolumnie "Beschreibung" - opis można umieścić swoje osobiste uwagi.



W ustawieniach ogólnych, należy określić, jaki wymagany jest port COM komputera.
W przypadku podłączenia indywidualnego (swojego) oddzielnego czujnika do kanału 7 lub 8, należy wpisać jeszcze jednostkę i faktor multiplikacji.
Ustawienie automatycznego zapisu powinno zostać takie jakie już są oprócz tych jakie należy



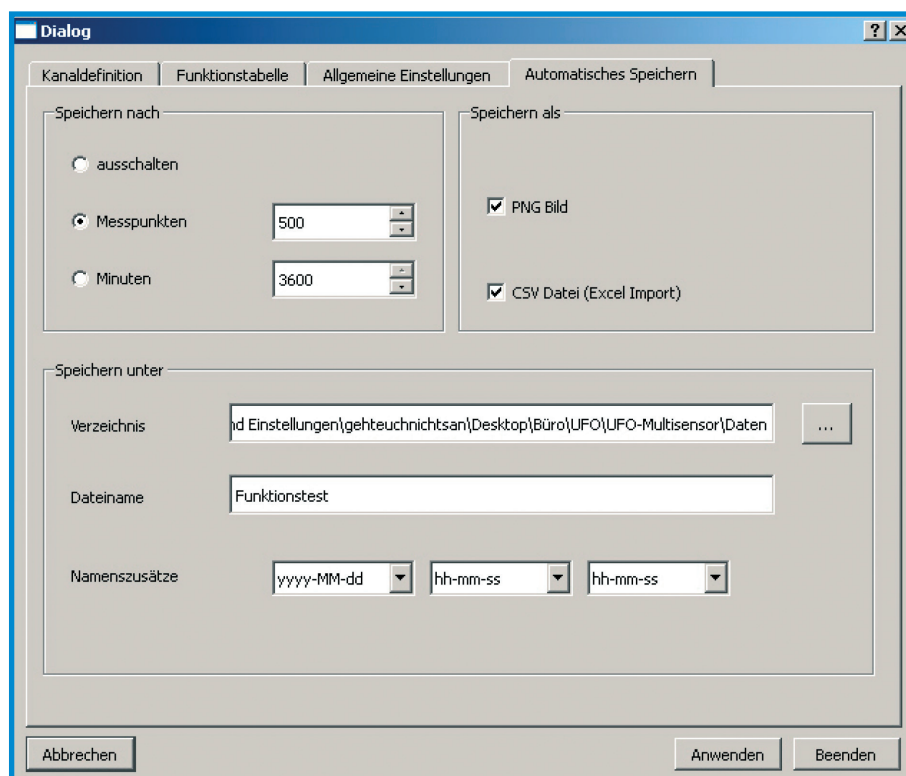
podjąć w celu określenia nazwy katalogu i nazwy pliku. Masz tu jednak możliwość zmiany ustawień na własne potrzeby.

Wpisz do ścieżki katalogów ([Verzeichnis](#)), także nazwę katalogu utworzonego dla kopii zapasowej. Nazwę pliku możesz sam wybrać - sensowne jest podanie nazwy projektu.

Za każdym razem jeśli strona z pełnymi 500 zapisami jest wypełniona, automatycznie zapisywane będą dane także w pliku Excel i dodatkowo jako plik PNG (jako wykres graficzny).

Nazwy pliku zostaje automatycznie dodana data i dokładny czas zapisanego pomiaru.

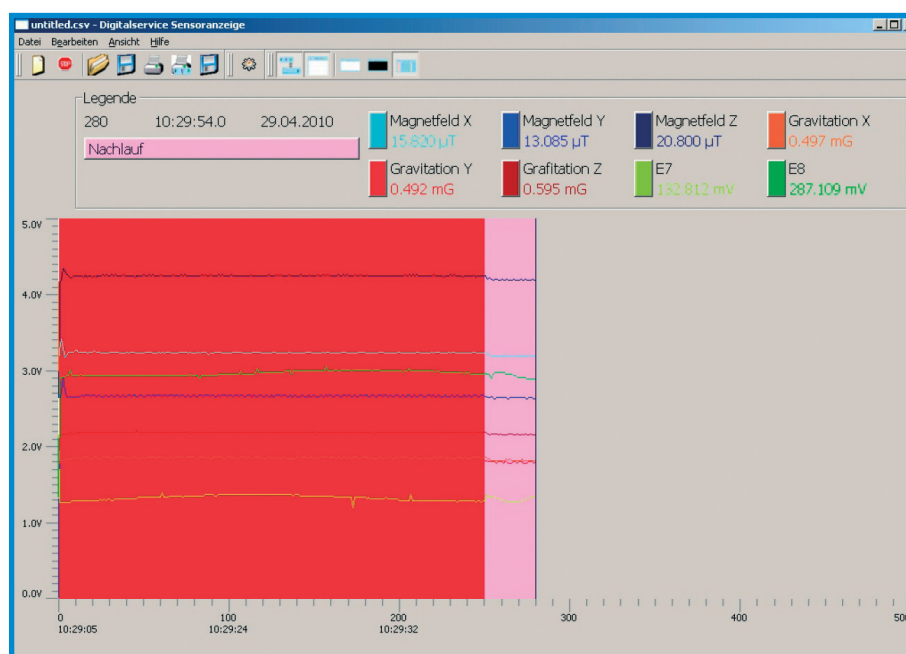
To umożliwia nawet przy bardzo wielu plikach szybkie wyszukiwanie odpowiednich plików.



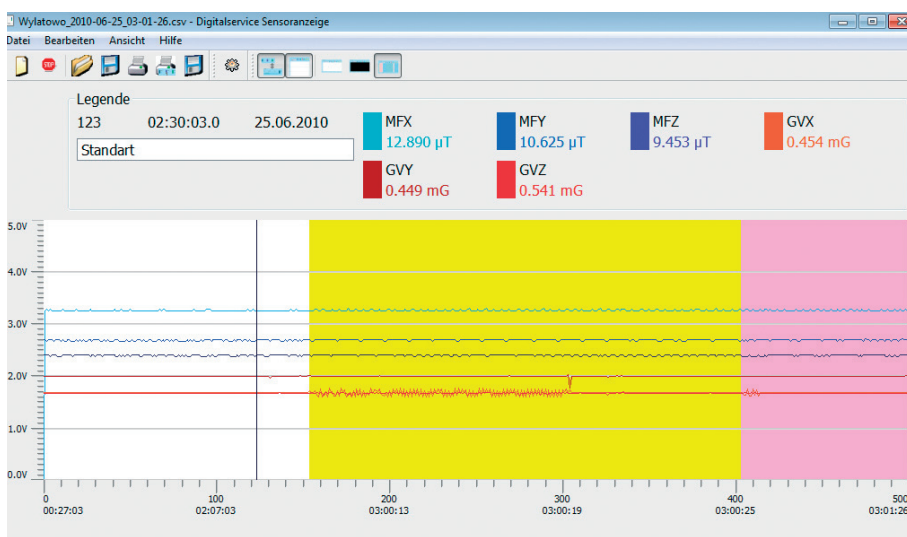
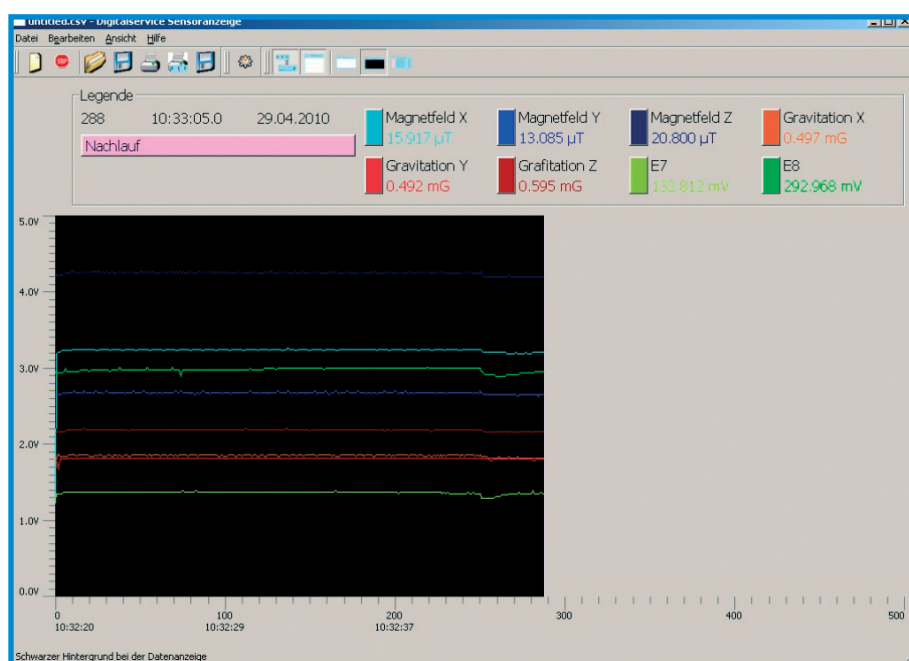
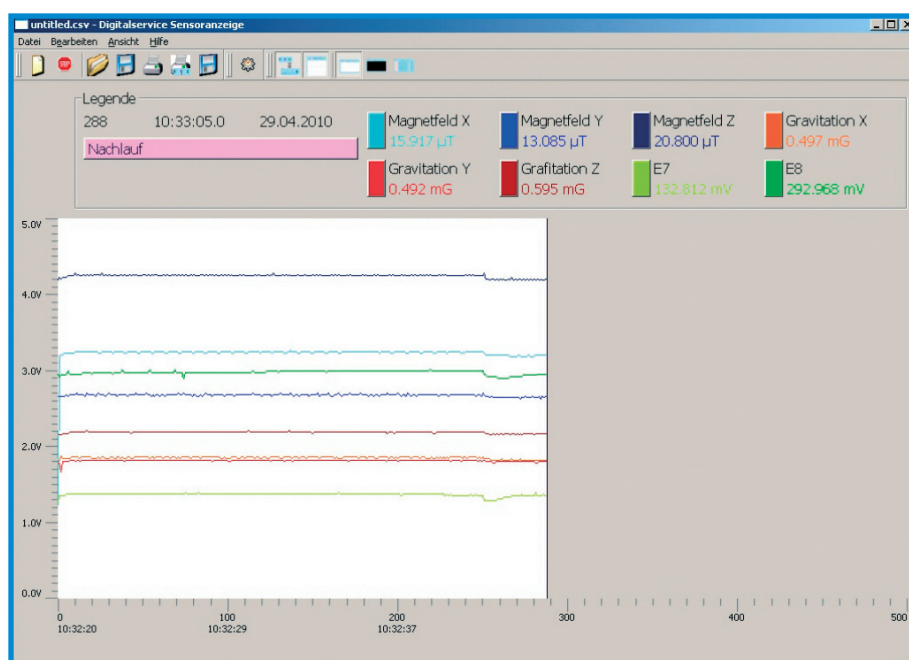
Tak wygląda rzeczywisty zapis danych, który jest wyświetlany odpowiednim kolorem funkcji trybu. Czerwień jest już standardowo zdefiniowana do alarmu pola magnetycznego.

Fioletowy jest zdefiniowany na czas poalarmowy, przejściowy.

Ponadto można nawet w trakcie pracy urządzenia przełączać tryb wyświetlania.



Tak wygląda rzeczywisty zapis danych, który jest wyświetlany na białym/czarnym tle.
W tym wypadku - trybie transferu danych, wyświetlane nie jest wyświetlane za pomocą kolorów



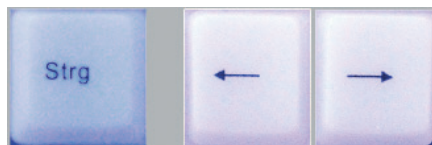
Autentyczny alarm zanotowany tym uzadzeniem podczas akcji w **Wylatowie/Polska** w roku 2010. Kilkakrotnie występowały tu anomalie grawitacji i pola magnetycznego.

Wiecej o akcjach Wylatowo 2010 i 2011 mozece zobaczyc w internecie na stronach polskiego badacza UFO i dziennikarza Janusza Zagorskiego:

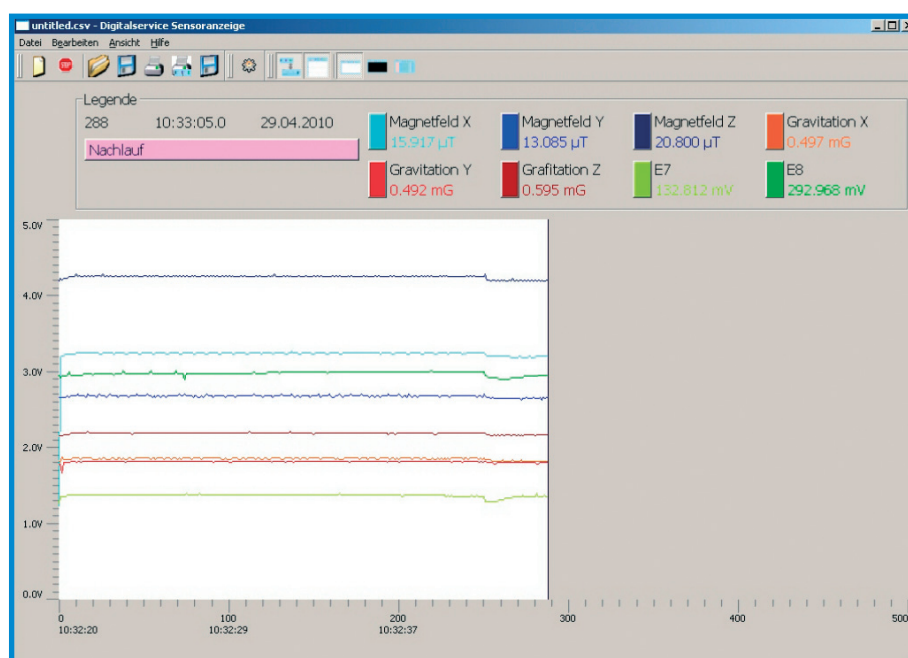
www.januszzagorski.pl

Szczególnie przydatna jest możliwość importowania istniejących zapisów do programu Excel do wykonania szczegółowej analizy mierzonych wartości.

Można wtedy wykozystać narzędzie linijki. Za pomocą myszki komputera przesuwamy ją w dowolnym kienku. Można jednak przesować linijkę też za pomocą klawiszy „Ctrl” i klawiszy **strzałek lewo / prawo** do wymaganej pozycji.



Wyswietlony zapis zmienia się w zależności od pozycji linijki.
Po lewej znajduje się aktualny pomiar od 1-500 na którym znajduje się linijka.
Rzeczywisty czas pomiaru będzie się zmieniał w zależności od pozycji linijki.
Zmierzone wartości są wyświetlane odpowiednio według pozycji linijki.



Z UFO-multisensorem (UFO-multi-czujnikiem) i programem "Ufosensor" posiadasz doskonałą pomoc w badaniach zjawiska UFO za pośrednictwem technicznego urządzenia dostarczającego dane które umożliwiają dokładną analizę anomalii grawitacyjnych i magnetycznych.

Analizy zapisów na osi XYZ umożliwiają lokalizację kierunkową anomalii, które towarzyszą często pojawianiem się obiektów niezidentyfikowanych UFO/NOL.

Digital services GmbH zajmuje się aktywnie badaniami fenomenu UFO w międzynarodowej organizacji jak MUFON-Ces, niemieckiej Organizacji DEGUFO i GEP.

Nasze produkty są zawsze dopasowywane do aktualnego standardu.

Rzuczymy wam udanych badań!